

绝对值编码器

RS485+0-5V 双输出说明书（4.0 版）

ORICOD®



★在使用编码器前，请完整阅读下面的说明，正确使用！

机械参数		电气参数	
最大转速	6000 转/分	工作电压	10-30Vdc (5Vdc 可定制)
主轴负载	轴向 40N, 径向 100N	消耗电流	< 50mA (24Vdc) 空载
抗冲击	1000m/s ² (6ms), 等于 100g	输出信号	RS485 自由协议 + 0-5V 双输出
抗振动	200m/s ² (10-2000Hz), 等于 20g	线性分辨率	1/4096FS 或 1/65536FS
允许轴向窜动	±1.5mm	IP 等级	IP65 或 IP68
允许径向跳动	±0.2mm	重复定位精度	小于 2Bit
外形结构	60mm 外径, 实心轴, 盲孔轴	工作温度	-40°C~85°C
连接形式	8 芯屏蔽电缆或航空插头	储存温度	-40°C~85°C

接线图:

功能	Vcc	GND	RS485 A	RS485 B	0-5V+	0-5V-	置位	设置允许	屏蔽
颜色	棕色	白色	绿色	黄色	粉红	黑色	灰色	蓝色	网 (粗红色)

注：1、设置允许线（蓝色）的使用

设置模式时：编码器蓝色线与棕色线并在一起接正电源。此时，编码器的通讯速率固定为 19200bps。

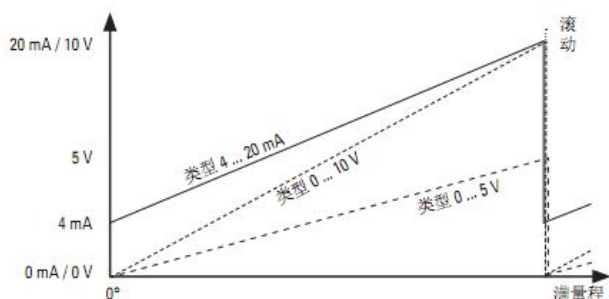
非设置模式：即正常工作时，建议将蓝色线与白色线并在一起接电源地线。

2、置位线（灰色）的使用

当置位线（灰色）触碰 Vcc 大于 1 秒钟，编码器的当前数据即变为置位值（编码器的置位值可任意设置）

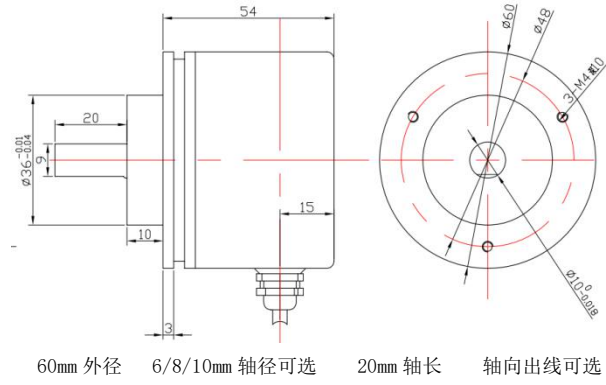
编码器置位还可以使用指令的方式（具体指令详见例程 3）

示例（输出信号演变）

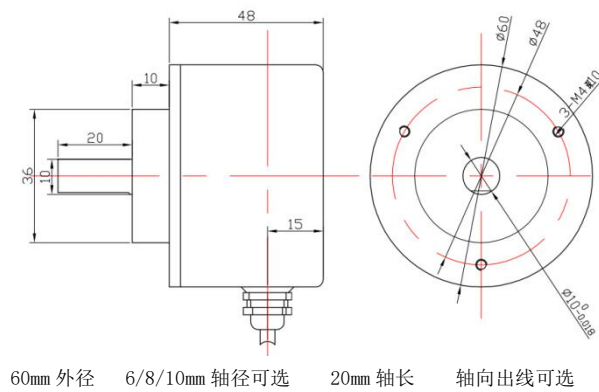


机械尺寸图:

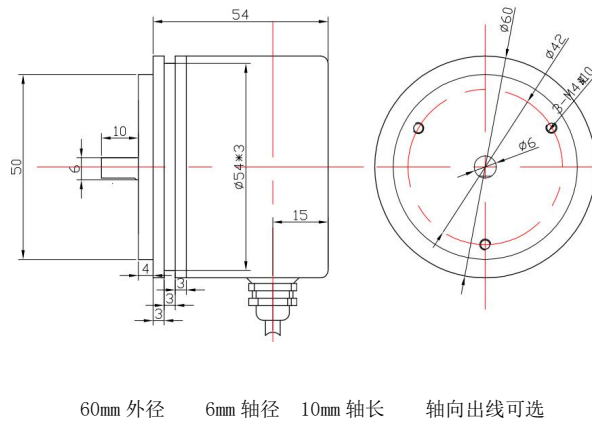
夹紧同步法兰 (电缆输出或插头输出可选)



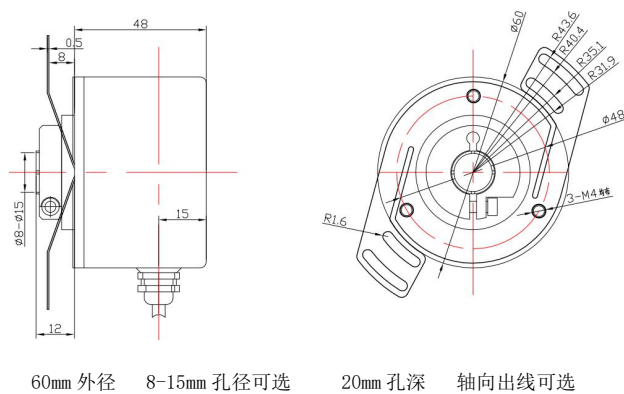
夹紧法兰 (电缆输出或插头输出可选)



同步法兰/伺服法兰 (电缆输出或插头输出可选)



盲孔型/半通孔法兰 (电缆输出或插头输出可选)



RS485 通讯协议说明:

波特率: 4800bps. 9600bps. 19200bps. 38400bps. 115200bps.

帧格式: 数据位 8 位, 停止位 1 位, 无奇偶校验, 无控制流。

编码器的参数需软件指令对编码器进行设定。

编码器为主动模式时, 即编码器主动向上位机发送数据。数据长度为 16 位 16 进制 ASCII 码, 格式为: XAB>± DATA↵, 即:

1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16
X	地址		>	±	DATA										↵

其中, “X” 为前导字母, >位分割符, ±为符号位。DATA 为数据, ASCII 格式, 10 位, 由 0~9 构成, 范围为 -9, 999, 999, 999~+9, 999, 999, 999。最后是回车符 (0D)。

编码器地址为被动模式时, 即问答模式。上位机向编码器发送询问指令, 指令为 4 位 16 进制 ASCII 码, 格式为: D+AB↵。

AB为编码器地址, 范围为0到99

例程

1: 读数据:

上位机发送: D+地址+0D 编码器回: X+地址+>+符合位+数据位+0D

例: 上位机发送 44 30 31 0D (编码器地址为 01 时)

编码器回: 58 30 31 3E 2B 30 30 30 30 30 30 31 32 33 0D

2: 编码器置位指令:

上位机发送: D+地址+L+ M+和校验+0D 编码器回: X+地址+1+ m+和校验+0D

例: 上位机发送: 44 30 31 4C 4D 和校验 0D (编码器地址为 01 时)

编码器回: 58 30 31 6C 4D 和校验 0D (置当前位置)

0-5V 对应值以及编码器其它参数设置请使用我公司专用 ORICOD 软件及使用方法: 请致电我公司索取或下载中心下载(下图)

The screenshot shows the 'ORICOD' software interface for configuring an encoder. The window title is '编码器实时设置软件V4.0版'. A red warning message at the top right states: '注: 使用此软件时设置允许线必须接电源正, 设置完成后请将设置允许线接电源负。' (Note: When using this software, the setting enable line must be connected to the positive power supply; after setting is complete, the setting enable line should be connected to the negative power supply.)

On the left, there is a text box for '编码器实际数据:'. Below it are two sections: '工作模式' (Operation Mode) and '主/被动模式' (Master/Slave Mode). In '工作模式', '数据方向' (Data Direction) is set to '顺时针' (Clockwise) with a selected radio button, and '逆时针' (Counter-clockwise) is unselected. In '主/被动模式', '主动' (Active) is selected, and '被动' (Passive) is unselected.

The central section is 'RS485参数设置' (RS485 Parameter Setting). It includes: '波特率' (Baud Rate) set to 115200, '地址' (Address) set to 0, '每圈分辨率(值)' (Resolution per revolution) set to 4096, and '置位(基点)值' (Zero position value) set to 0.

The right section is '模拟量参数设置' (Analog Parameter Setting). It includes: '最小模拟量值' (Minimum analog value) set to 0, '最大模拟量值' (Maximum analog value) set to 4096, '最小模拟量微调' (Minimum analog fine-tuning) set to 0, and '最大模拟量微调' (Maximum analog fine-tuning) set to 0. Each of these two fine-tuning fields has a '确认' (Confirm) button next to it.

At the bottom, there are four buttons: '读取当前参数' (Load current parameters), '保存当前参数' (Save current parameters), '导入存储参数' (Import stored parameters), and '导出当前参数' (Export current parameters).

软件使用说明：

1、数据方向

顺时针为正转方向：面对编码器转轴顺时针旋转编码器数据增加

逆时针为正转方向：面对编码器转轴逆时针旋转编码器数据增加

2、设置主/被动模式：

主动模式即为广播式

被动模式即为问答式

3、设置 RS485 信号工作时波特率：

设置范围：4800----115200

4、设置每圈分辨率：即为编码器转一圈编码器输出的数据

1--4096 以内任意设置

5、设置编码器 RS485 信号地址：

设置范围：0--99

6、设置置位值：

1、当置位线（灰色）触碰电源正极大于 1 秒后，编码器的当前值即变为设置的置位值。

2、当发送置位指令给编码器，编码器的当前值即变为设置的置位值。（例程 2）

7、设置最小模拟量值：

必须小于最大模拟量值，一般设置为 0

8、设置最大模拟量值：

必须小于或等于编码器分辨率（具体根据实际情况而定）

9、最小/最大模拟量微调：

这两个参数出厂已经标定好了，正常情况下不需要使用，如果出现最小或最大模拟量值不准，请相应的增加数字后点确认即可。

读取当前参数：

即读取编码器在设置前的当前参数

保存当前参数：

即将当前使用要求修改的参数写入到编码器里。

导出当前参数：

即将保存的当前参数另存到电脑指定的地方存储起来。以便日后再次使用的时候直接导入存储参数即可。

导入存储参数：

即将之前导出的当前参数导入到软件中，即可使用。

RS485 通讯的注意事项：

1. 通讯速率与传输距离是一对矛盾。速率越高，传输距离越近、但也越稳定，反之亦然。
2. 在外部电磁干扰强时，外部置位线在对编码器置位需接高电平，但置位结束后建议强制接低电平，以防止编码器由于外部干扰而突然回零。
3. 在外部电磁干扰强时，RS485 接线最好使用双屏蔽电缆。
4. 多个编码器接上位机时，由于编码器返回数据没有奇偶校验，故建议在上位机编程时在时间上对各个编码器返回的数据进行区分。
5. 当系统中有电动机时，编码器电源需与其他电源隔离。

由于 RS485 电路是差分形式的，A+，B- 都是带电压的，常时间接地或接高电平都会造成 RS485 电路损坏